

Föreläsning 4 i ADK

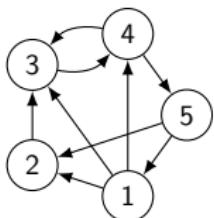
Grafer: djupetförstsökning, breddenförstsökning

Stefan Nilsson

KTH

Representation av graf

Riktad graf:



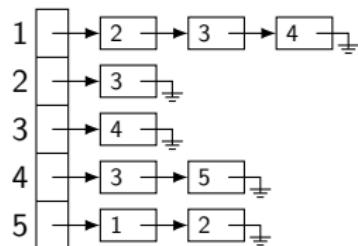
Som grannmatris
(adjacency matrix):

| | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|
| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 1 | 1 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 2 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 3 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| 4 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 5 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 |

Som kantmatris
(incidence matrix):

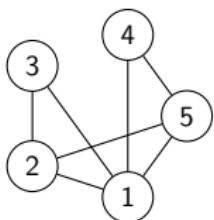
| | | | | | | |
|---|----|----|---|----|----|----|
| 1 | -1 | -1 | | -1 | -1 | 1 |
| 2 | 1 | -1 | | | | 1 |
| 3 | | 1 | 1 | -1 | 1 | |
| 4 | | | 1 | -1 | 1 | -1 |
| 5 | | | | 1 | -1 | -1 |

Som grannlistor
(adjacency lists):



Representation av graf

Oriktad graf:



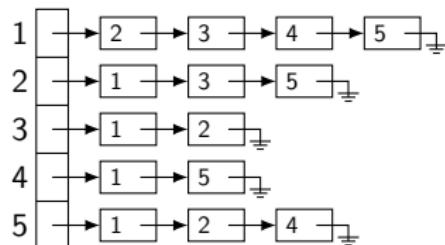
Som grannmatris
(adjacency matrix):

| | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|
| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 1 | | 1 | 1 | 1 | 1 |
| 2 | 1 | | | | 1 |
| 3 | | 1 | | | |
| 4 | | | 1 | 1 | |
| 5 | | | 1 | 1 | 1 |

Som kantmatris
(incidence matrix):

| | | | | |
|---|---|---|---|---|
| 1 | 1 | 1 | 1 | 1 |
| 2 | 1 | 1 | | 1 |
| 3 | | 1 | 1 | |
| 4 | | | 1 | 1 |
| 5 | | | 1 | 1 |

Som grannlista
(adjacency list):



Breddenförstsökning i graf

Breddenförstsökning går igenom alla hörn som kan nås från ett speciellt starthörn **s** i följande ordning:

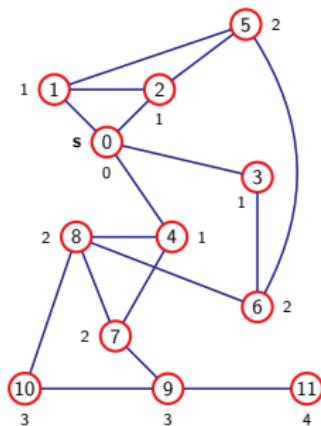
- Först alla grannar till **s**
- Sedan grannarna till grannarna till **s**
- Sedan alla hörn på avstånd 3 från **s**
- Sedan alla hörn på avstånd 4
- o.s.v.

Breddenförstsökning i graf

```
function BFS(V, E, s)
    for varje hörn u ∈ V do
        d[u] ← ∞
        d[s] ← 0
        Q ← {s}
    while Q ≠ ∅ do
        u ← DEQUEUE(Q)
        for varje granne v till u do
            if d[v] = ∞ then
                d[v] ← d[u] + 1
                ENQUEUE(Q, v)
```

Om något ska göras med varje hörn i grafen kan det göras med u här i algoritmen.

Exempel:



Tidskomplexitet: $\mathcal{O}(|V| + |E|)$

Djupetförstsökning i graf

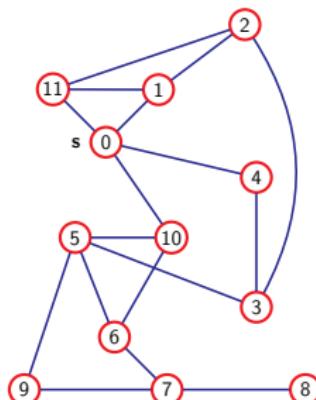
- Djupetförstsökning (DFS) börjar liksom BFS i starthörnet s , men går sedan så långt det går i grafen (utan att besöka något redan tidigare besökt hörn)
- När det inte går längre backar man tillbaka ett steg i taget tills det går att fortsätta framåt igen
- Detta implementeras enklast rekursivt

Djupetförstsökning i graf

```
function DFS(V, E, s)
    for varje hörn u ∈ V do
        color[u] ← white
    DFS_VISIT(V, E, s)

function DFS_VISIT(V, E, u)
    color[u] ← black
    Gör något med u här
    for varje granne v till u do
        if color[v] = white then
            DFS_VISIT(V, E, v)
```

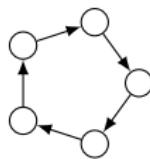
Exempel:



Tidskomplexitet: $\mathcal{O}(|V| + |E|)$

Avgör om en graf är en DAG

- Enkel tillämpning av sökning
- **DAG** = Riktad Acyklisk Graf
- **Cykel** = Stig av riktade kanter som börjar och slutar i samma hörn



Idé: Utvidga DFS så att man upptäcker kanter till förfäder (back edges)

Avgör om en graf är en DAG

```
function DFS(V,E,s)
    for varje hörn u ∈ V do
        color[u] ← white
    for varje hörn u ∈ V do
        if color[u] = white then
            DFS_VISIT(u)

function DFS_VISIT(u)
    color[u] ← gray
    for varje granne v till u do
        if color[v] = grey then
            write "Cykel"
        if color[v] = white then
            DFS_VISIT(v)
    color[u] ← black
```

Tidskomplexitet: $\mathcal{O}(|V| + |E|)$