

Föreläsning 1 i ADK20

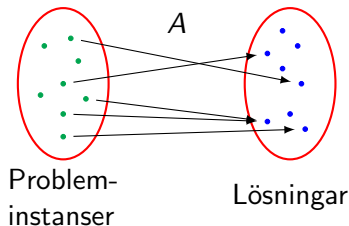
Repetition av algoritmanalys, beräkningsmodeller, bitkostnad, enhetskostnad

Stefan Nilsson

KTH

Algorithm

- Definition:
 - En **algorithm** är en ändlig beskrivning av hur man steg för steg löser ett problem
- En algoritim tar oftast **indata** som beskriver en **probleminstans** och producerar **utdata** som beskriver probleminstansen **lösning**
- En algoritim kan ses som en funktion
 - $A : \text{Probleminstanser} \rightarrow \text{Lösningar}$



Tidskomplexitet

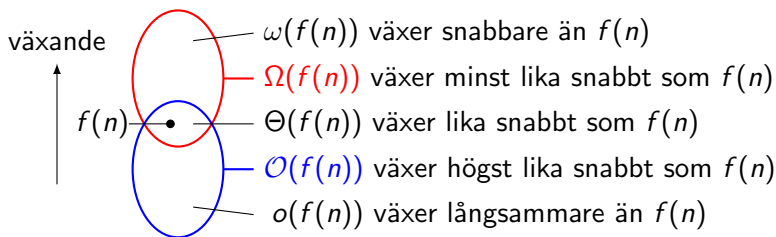
- Hur lång tid tar algoritmen i värsta fallet?
 - Som funktion av vad?
 - Vad är ett tidssteg?

Minneskomplexitet

- Hur stort minne behöver algoritmen i värsta fallet?
 - Som funktion av vad?
 - Mätt i vad?
 - Tänk på att funktions- och proceduranrop också tar minne

Hur komplexitet kan anges

- Hur ändras komplexiteten för växande storleken n på indata?
- Asymptotisk komplexitet
 - Vad händer när n växer mot oändligheten?
- Mycket enklare om vi bortser från konstanta faktorer



$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{g(n)}{f(n)} = \begin{cases} 0 & \text{om } g(n) \in o(f(n)) \\ c > 0 & \text{om } g(n) \in \Theta(f(n)) \\ \infty & \text{om } g(n) \in \omega(f(n)) \end{cases} \begin{cases} \mathcal{O}(f(n)) \\ \Omega(f(n)) \end{cases}$$

Exempel: Binärsökning

```
function BINSEARCH( $v[a..b]$ ,  $x$ )  
  if  $a < b$  then  
     $m \leftarrow \lfloor \frac{a+b}{2} \rfloor$   
    if  $v[m].key < x$  then  
      return BINSEARCH( $v[m + 1..b]$ ,  $x$ )  
    else  
      return BINSEARCH( $v[a..m]$ ,  $x$ )  
  if  $v[a].key = x$  then  
    return  $a$   
  else  
    return 'Not Found'
```

Exempel: Binärsökning

Analys:

- Låt $T(n)$ = Tiden att i värsta fall söka bland n tal med binsearch
- $$T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & \text{om } n = 1 \\ T(\lceil \frac{n}{2} \rceil) + \Theta(1) & \text{om } n > 1 \end{cases}$$
- Om $n = 2^m$ får vi $T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & \text{om } n = 1 \\ T(\frac{n}{2}) + \Theta(1) & \text{om } n > 1 \end{cases}$
- Mästarsatsen (Master Theorem) säger då:
 - $n^{\log_2 1} = n^0 \in \Theta(1)$
 - Då är $T(n) = \underline{\Theta(\log n)}$

Lösning till vanliga rekursionsekvationer

Sats ("Master Theorem"):

Om $a \geq 1$, $b > 1$ samt $d > 0$ så har rekursionsekvationen

$$\begin{cases} T(n) = aT(\frac{n}{b}) + f(n) \\ T(1) = d \end{cases}$$

den asymptotiska lösningen:

- $T(n) = \Theta(n^{\log_b a})$ om $f(n) = \mathcal{O}(n^{\log_b a - \varepsilon})$ för något $\varepsilon > 0$
- $T(n) = \Theta(n^{\log_b a} \log n)$ om $f(n) = \mathcal{O}(n^{\log_b a})$
- $T(n) = \Theta(f(n))$ om $f(n) = \mathcal{O}(n^{\log_b a + \varepsilon})$ för något $\varepsilon > 0$
och $a \cdot f(\frac{n}{b}) \leq c \cdot f(n)$ för någon konstant $c < 1$
för alla tillräckligt stora n

Analys av problem

Ringa in ett problems komplexitet!

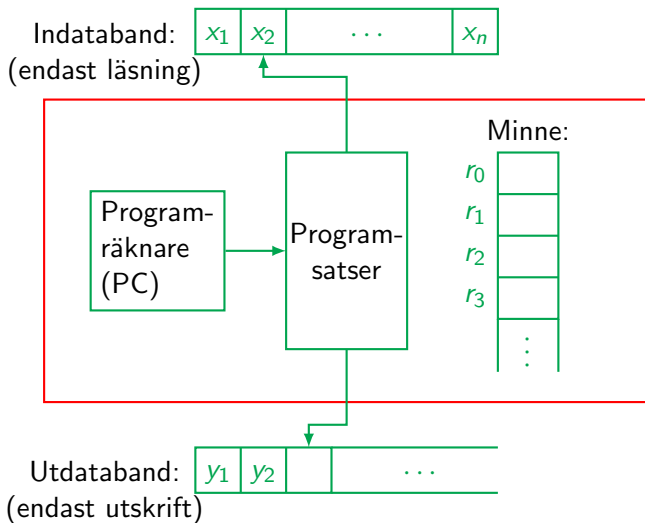
Övre gräns:

- Ge en algoritm som löser problemet
- Algoritmens komplexitet är en **övre gräns** för problemets komplexitet

Undre gräns:

- Ofta svårt att ange
- Egenskaper hos problemet måste användas
- Exempel:
 - Måste titta på all indata $\Rightarrow \Omega(n)$
 - Måste producera hela utdata
 - Beslutsträd - ett visst antal olika fall måste särskiljas

Beräkningsmodell 1: RAM (Random Access Machine)



Beräkningsmodell 1: RAM (Random Access Machine)

- Programmet består av vanliga satser som utförs sekvensiellt (inte parallellt)
- Varje sats kan bara läsa och påverka ett konstant antal minnesplatser
- Bara en symbol kan läsas/skrivas i taget
- Varje sats tar konstant tid

På grund av $\mathcal{O}()$ -notationens robusthet kan vi strunta i vilka värden konstanterna har

Enhetskostnad:

- Varje operation tar en tidsenhet
- Varje variabel tar en minnesenhet
- Beräkningsmodell: RAM

Bitkostnad:

- Varje bitoperation tar en tidsenhet
- Varje bit tar upp en minnesenhet
- Beräkningsmodeller
 - RAM med begränsad ordlängd
 - Turingmaskin
- Används när algoritmen räknar med tal av godtycklig storlek

Exempel: Addition av två n -bitsheltal

- Tid $\mathcal{O}(1)$ med enhetskostnad
- Tid $\mathcal{O}(n)$ med bitkostnad